LABORATORIUM AKUSTYKI

ĆWICZENIE NR 7

Pomiar parametrów superkierunkowego głośnika parametrycznego

1.Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia jest poznanie sposobu działania głośnika parametrycznego.

2.Układ pomiarowy



Układ pomiarowy:

- głośnik parametryczny na obrotowym stoliku z podziałką kątową
- miernik Svantek 912 z wkładką ¹/2" lub ¹/4"
- generator tonów
- taśma miernicza

Zaproponować sposób jednoczesnego pomiaru charakterystyki kierunkowości promieniowania w.cz.i m.cz. wykorzystują analizator widma w mierniku Svantek

3. Zadanie laboratoryjne

- 3.1. Ustalić częstotliwość pracy przetworników wysokoczęstotliwościowych i poziom wytwarzanego przez nie ciśnienia w.cz. oraz porównać ten poziom z wartościami dopuszczalnymi w związku ze szkodliwym oddziaływaniem na człowieka.
- 3.2. Określić przestrzenny rozkład pola w.cz. i określić odległość wnikania fali w.cz. w środowisko dla spadku 20dB.
- 3.3. Określić przestrzenny rozkład pola m.cz. w odległości poza strefą oddziaływania fal w.cz. (charakterystyka kierunkowości źródła m.cz. i zasięgi promieniowania).
- 3.4. Sformułować wnioski dotyczące przydatności głośnika parametrycznego do nagłaśniania dla zindywidualizowanego słuchacza oraz odpowiedzieć na pytanie dlaczego w środowisku wodnym sodary parametryczne mają znacznie lepsze parametry.

4. Zagadnienia do przygotowania

4.1. Promieniowanie anten akustycznych, szyk antenowy, charakterystyka kierunkowości i współczynnik kierunkowości, anteny liniowe i powierzchniowe, antena fali bieżącej

4.2. Nieliniowa teoria fal akustycznych, fale proste i wiązki akustyczne, antena oparta na nieliniowym mieszaniu fal akustycznych w środowisku ciągłym, wykorzystanie nieliniowości do wytwarzania anteny fali bieżącej (załączony materiał szkoleniowy)

4.3. Metoda szacowania szerokości wiązki na postawie teorii Westervelta, efektywność energetyczna anten parametrycznych (załączony materiał szkoleniowy)

Literatura

- 1. Dobrucki A., Podstawy akustyki. Skrypt PWr., Wrocław 1987
- 2. Dobrucki A., Przetworniki elektroakustyczne
- 3. Novikov B.K., Rudenko O.B., Timoszenko W.I., Nelinejnaja gidroakustika, str. 7-30
- 4. Materiał pomocniczy nt. akustyki nieliniowej, teorii wiązek akustycznych i metody Westervelta szacowania parametrów wiązki m.cz.

Appendix 1. Antena fali bieżącej

Źródła punktowe rozmieszczone na jednej prostej w stałej odległości d promieniują fale o jednakowej częstotliwości i nie zacieniają się.



Opóźnienie pomiędzy źródłami wynosi τ , gdy $\tau = -d/c$ wtedy szyk antenowy jest tzw. anteną fali bieżącej. Charakteryzuje ten szyk brak promieniowania wstecznego, chociaż promieniowanie synfazowe w płaszczyźnie prostopadłej do prostej źródłowej anteny o tej samej długości posiada węższą charakterystykę promieniowania o symetrię walcowej, tj. charakterystykę dookólną wokół prostej źródłowej.

Zależność opisująca charakterystykę kierunkowości, wyznaczana metodą dyfrakcji Fraunhofera, jest następująca:

 Φ – kąt względem prostej źródłowej, *c* – prędkość dźwięku, *n* – liczba źródeł, *d* – odległość między kolejnymi źródłami, τ – przesunięcie czasowe, $k=\omega/c$ – liczba falowa.

Dla n=500, d=0,005 m, f=1000 Hz, c=341 m/s pokazano poniżej charakterystyki kierunkowości dla 3 wartości τ =0, -0,5 d/c, -d/c. Można zauważyć jak znacznie zmienia się charakterystyka promieniowania w zależności od przesunięcia czasowego. Dla τ =-d/c mamy antenę fali bieżącej o najmniejszym promieniowaniu wstecznym. Warto wprowadzić powyższą zależność do MathCada i wykonać eksperymenty dla różnych długości całej anteny przez zmianę wartości *d* i *n*.

Pytanie: Jaki jest efekt zwiększania d oraz zmniejszania n przy stałej wartości iloczynu n·d ?







 $\underline{\tau = -d/c}$





 $\underline{\tau=-0.5 \cdot d/c}$



Elementy akustyki nieliniowej, płaska fala prosta

Zjawiska opisujemy w układzie współrzędnych (x,t), x - współrzędna przestrzenna (odległość od początku układu współrzędnych), t - czas.

Dla akustycznej fali płaskiej w środowisku idealnym (bez lepkości i przewodnictwa ciepła) słuszne są poniżej podane równania podstawowe. Nie zakłada się przy tym, że fala posiada nieskończenie małą amplitudę tj. równania są w tzw. wersji niezlinearyzowanej. Ruch środowiska opisują: u(x,t) - prędkość cząstek akustycznych, $p(x,t) - ciśnienie akustyczne (nadwyżka ciśnienia ponad ciśnienie statyczne P₀), <math>\rho(x,t) - gęstość środowiska (również jest nadwyżką ponad gęstość w stanie ustalonym <math>\rho_0$).

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{\rho} \cdot \frac{\partial p}{\partial x} = 0 \qquad \text{równanie Eulera (II zasada dynamiki)}$$
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + u \cdot \frac{\partial \rho}{\partial x} + \rho \cdot \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \qquad \text{równanie ciągłości (zachowania masy środowiska)}$$
$$p = P_0 \cdot \left(\frac{\rho}{\rho_0}\right)^{\kappa} \qquad \text{równanie termodynamiczne przemiany adiabatycznej}$$

$$\kappa = \frac{c_p}{c_v}$$
 wykładnik adiabaty, (.)₀ jest wartością w stanie ustalonym.

Zadanie: <u>Wskazać składniki tych równań, które są źródłami nielinearności.</u> Powyższe równania można zlinearyzować tzn. odrzucić składniki zawierające iloczyny wielkości małych a w miejsce ρ należy wprowadzić ρ₀. W rezultacie otrzymuje się:

$$u_{t} + \frac{1}{\rho_{0}} \cdot p_{x} = 0$$

$$\rho_{t} + \rho_{0} \cdot u_{x} = 0$$

$$p \approx \frac{\partial p}{\partial \rho} \cdot d\rho = \frac{\kappa P_{0}}{\rho_{0}} \cdot \rho = c_{0}^{2} \cdot \rho$$

c₀ – małosygnałowa prędkość dźwięku (331 m/s)

Z równań eliminuje się u oraz ρ przez zróżniczkowanie pierwszego równania po x a drugiego po t i uwzględnieniu równania trzeciego. W rezultacie dochodzi się do dobrze znanego równania falowego:

$$p_{xx} - \frac{1}{c_0^2} p_{tt} = 0$$

Pozostałe wielkości pola akustycznego u oraz ρ spełniają takie samo równanie. Rozwiązanie tego równania jest superpozycją fal biegnących w dodatnim i ujemnym kierunku osi ox:

$$p(x,t) = p_1(x - c_0 t) + p_2(x + c_0 t)$$

Jeżeli weźmiemy pod uwagę falę biegnącą w dodatnim kierunku osi OX, $p_1(x-c_0t)$, to można sprawdzić, że jest ona rozwiązaniem następującego równania pierwszego stopnia:

$$p_x + \frac{1}{c_0} p_t = 0$$

W tym przybliżeniu trzy wielkości pola p, u, ρ są powiązane funkcyjnie, a nie przez zależności różniczkowe: $p = c_0^2 \rho$, $u = c_0 \frac{\rho}{\rho_0}$.

Równanie rządzące falą biegnącą można przekształcić korzystając z twierdzenia o pochodnej funkcji uwikłanej otrzymując:

$$\frac{dx}{dt}_{p=const} = c_0$$

Interpretacja tego równania prowadzi do pojęcia charakterystyk pola akustycznego (prostych w płaszczyźnie x,t na których rozprzestrzenia się stała wartość ciśnienia, gęstości i prędkości). Taką interpretację ilustruje rysunek:



Ilustracja zależności $p(x,t)=p(0,t-x/c_0)$

Opóźnienie bez zmiany kształtu fali z sygnałowego punktu widzenie nie wprowadza zniekształceń nieliniowych.

Sprawa ewolucji fali w przestrzeni komplikuje się, gdy zrezygnujemy z linearyzacji, a jest to konieczne dla fal o dużej amplitudzie. Dla fal w powietrzu duże amplitudy pojawiają się dla bardzo dużych poziomów ciśnienia akustycznego $L_p>130$ dB. Sukcesy w poszukiwaniu analitycznych rozwiązań, w odróżnieniu od badań modelowych na komputerze, uzyskano dla płaskich fal prostych. Przy założeniu, że, podobnie jak dla fal w przybliżeniu liniowym, wielkości u i ρ związane są funkcyjnie u=u(ρ) (p i ρ są związane przez równanie stanu – adiabaty). Pomijając procedurę wyprowadzania, dla środowiska idealnego tj. bez efektów dyssypacji energii fali, uzyskano następującą zależność dla charakterystyk pola:

$$\frac{dx}{dt}_{u=const} = c(u) + u = c_0 + \frac{\kappa + 1}{2} \cdot u$$

Wielkość $\beta = \frac{\kappa+1}{2}$ nazywa się parametrem nieliniowym środowiska. Prędkość propagacji fali $c(u) = c_0 + \frac{\kappa-1}{2}u$ zależy od wartości prędkości cząsteczek akustycznych u (podczas gdy w przybliżeniu liniowym była stała). Charakterystyki pola, poprzednio równoległe, dla fal prostych mają zmienne nachylenie zależne od wartości u.

W konsekwencji nieliniowa fala prosta spełnia następujące nieliniowe równanie różniczkowe:

$$u_t + (c_0 + \beta \cdot u) \cdot u_x = 0$$

Równanie to można przekształcić do równoważnej, w tzw. drugim przybliżeniu, postaci:

$$u_x + \frac{1}{c_0} \cdot \left(1 - \beta \cdot \frac{u}{c_0}\right) \cdot u_t = 0$$

Oba te równania noszą nazwę równania Burgera dla środowiska idealnego. Poniższy rysunek ilustruje efekty nieliniowej ewolucji fali:



Proces ewolucji charakteryzuje się następującymi właściwościami:

- amplitudy chwilowych wartości prędkości akustycznej nie ulegają zmianie a jedynie ich położenie na osi czasu zmienia miejsce;
- odcinki osi czasu od wartości ujemnych prędkości akustycznej do dodatnich są skracane i przeciwnie, odcinki od wartości dodatnich do ujemnych są rozciągane w czasie;
- proces zniekształcania kumuluje się i w efekcie fragmenty krzywej są nachylone pod kątem 90° do osi ox; ten efekt wiąże się z pojawieniem się w fali niejednoznaczności nazywanej nieciągłością;
- fala pierwotnie okresowa pozostaje okresową z tym samym okresem;
- fala pierwotnie sinusoidalna deformuje się przechodząc w falę piłozębną, po czym następuje bardzo silne tłumienie fali, tzw. tłumienie nieliniowe, związane z obcinaniem amplitud (wartości maksymalnych), okres fali pozostaje niezmieniony, natomiast następuje ewolucja widma sygnału.

Opisana ewolucja jest nieliniowa co szczególnie uwidacznia się w analizie widmowej – pojawiają się prążki harmoniczne wielokrotne względem częstotliwości podstawowej. Dla widma o skomplikowanej strukturze pojawiają się częstotliwości sumacyjne i różnicowe. Ten efekt wykorzystywany jest w tzw. nieliniowych antenach parametrycznych stosowanych w sonarach w wodzie, a również jako źródła fali słyszalnej o szczególnie wąskiej charakterystyce promieniowania.

Dla ilościowego opisania działania głośnika nieliniowego nie jest wystarczająca analiza ewolucji fali płaskiej, a konieczne jest badanie propagacji wiązek akustycznych z uwzględnieniem tłumienia i dyspersji.

Zamieszczone poniżej równanie jest pełną wersją równania Burgera dla ośrodka z dyssypacją (tarcie i przewodnictwo cieplne):

$$p_z - \frac{\beta}{c_0^3 \rho_0} p \cdot p_\tau - \frac{b}{2c_0^3 \rho} \cdot p_{\tau\tau} = 0,$$

gdzie z – jest zmienną przestrzenną, $\tau = t - z/c_0$ jest tzw. czasem retardowanym, b – jest parametrem dyssypacyjnym. To równanie w dalszym ciągu opisuje ewolucję fali płaskiej. Dla wiązek akustycznych należy dodatkowo dołączyć efekt dyspersji wiązki i uwzględnienie 3 wymiarów. Równanie opisujące w tym przypadku nosi nazwę równania KZCh (Kuznetsov, Zabolotskaja, Chochlov):

$$\frac{\partial}{\partial \tau} \left(p_z - \frac{\beta}{c_0^3 \rho_0} p \cdot p_\tau - \frac{b}{2c_0^3 \rho} \cdot p_{\tau\tau} \right) = \frac{c_0}{2} \cdot \Delta_{\downarrow}$$

gdzie $\Delta_{\downarrow} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}$ jest laplasjanem w płaszczyźnie prostopadłej do osi wiązki. Nie znane jest analityczne rozwiązanie tego równania, możliwa jest analiza numeryczna, również kolejne przybliżenia obowiazujące dla fal o różnicowej częstotliwości.

W ramach tzw. drugiego przybliżenia, tj. po pozostawieniu składników liniowych i kwadratowych ze względu na iloczyny wielkości małych, otrzymuje się dla ciśnienia akustycznego następujące równanie:

$$\Delta p - \frac{1}{c_0^2} p_{tt} + \frac{b}{c_0^2 \rho_0} \frac{\partial}{\partial t} \Delta p = -Q$$

gdzie po lewej stronie zebrane są człony liniowe a po prawej nieliniowe. Procedura rozwiązywania równania jest tzw. metodą kolejnych przybliżeń. Poszukuje się rozwiązania w postaci:

$$p = p^{(1)} + p^{(2)}$$

gdzie p¹ jest rozwiązaniem równania jednorodnego dla Q=0 przy warunku brzegowym

$$p(x, y, z = 0, t) = p^{(1)}(x, y, t)$$

Rozkład ciśnienia na powierzchni źródła zajmuje ograniczony obszar i z tego powodu pojawiają się efekty charakteryzujące propagację wiązek akustycznych, np. dyspersję wiązki akustycznej (w liniowym przybliżeniu).

Następnie dodatkowo zakładamy, że fala pierwotna jest falą biegnąca z prędkością c_0 , tj. $p^1=p^1(x,y,t-z/c_0)$ oraz, że w wyrażeniu na Q można zastosować zależności akustyki liniowej. Przy tych założeniach małoczęstotliwościowe pole drugiego rzędu jest rozwiązaniem niejednorodnego równania Helmholtza:

$$\Delta p^{(2)} - \frac{1}{c_0^2} \cdot \frac{\partial^2 p^{(2)}}{\partial t^2} = -\frac{\kappa}{c_0^4 \rho_0} \cdot \frac{\partial^2 (p^{(1)})^2}{\partial t^2}$$

Niech rozkład ciśnienia akustycznego na powierzchni źródła będzie superpozycją dwóch składowych ω_1 i ω_2 posiadających rozkłady $A_1(x,y)$ i $A_2(x,y)$ dla z=0 oraz funkcje $\Phi_1(z)$ i $\Phi_2(z)$ przedstawiają zależność amplitud od współrzędnej z. Przewidujemy rozwiązanie 1 rzędu w następującej postaci:

$$p^{(1)}(x, y, z, t) = A_1(x, y)\Phi_1(z)\sin\left[\omega_1\left(t - \frac{z}{c_0}\right) + \phi\right] + A_2(x, y)\Phi_2(z)\sin\left[\omega_1\left(t - \frac{z}{c_0}\right)\right]$$

gdzie przykładowa postać $\Phi_{1,2}$ dana jest zależnością:

$$\Phi_{1,2}(z) = \exp\left(-\frac{b\omega_{1,2}^2}{2c_0^3\rho_0} \cdot z\right) = \exp\left(-\alpha_{1,2}z\right).$$

Niech $\Omega = \omega_1 - \omega_2$ wtedy składowe fourierowskie Q na częstotliwości różnicowej są następujące:

$$Q_{-} = -\frac{\kappa \Omega^{2}}{c_{0}^{4} \rho_{0}} A_{1}(x, y) A_{2}(x, y) \Phi_{1}(z) \Phi_{2}(z) \cos \left[\Omega \left(t - \frac{z}{c_{0}} \right) + \phi \right]$$

Zespolona amplituda na częstotliwości różnicowej Ω spełnia niejednorodne równanie Helmholtza:

$$\Delta A_{-} + K^{2} A_{-} = \frac{\kappa \Omega^{2}}{c_{0}^{4} \rho_{0}} A_{1} A_{2} \Phi_{1} \Phi_{2} \cdot e^{-iKz}$$

gdzie $K = \frac{\Omega}{c_{0}}$.

Rozwiązanie równania Helmholtza prowadzone jest wykorzystaniem funkcji Greena i przybliżeń słusznych w obszarze Fraunhofera. Poszukiwane rozwiązanie ma następującą postać:

$$A_{-} = -\frac{\kappa \Omega^2}{c_0^4 \rho_0} \cdot \frac{e^{-iKR_0}}{4\pi R_0} D_t D_l$$

gdzie D_t jest poprzecznym aperturowym mnożnikiem i jest splotem przekształceń Fouriera funkcji $A_1(x,y)$ i $A_2(x,y)$:

$$D_t = F\{A_1(x, y)\} \otimes F\{A_2(x, y)\}$$

D₁ jest wzdłużnym aperturowym mnożnikiem:

$$D_{l} = \int_{0}^{\infty} \Phi_{1}(z') \Phi_{2}(z') e^{-iK \left(1 - \frac{z}{R_{0}}\right)z'} dz'$$

Oba mnożniki decydują o kształcie wiązki promieniowanej, o szerokości kątowej wiązki.

Kilka możliwych przykładów:

• Wiązka o promieniu a i rozkład amplitud ciśnienia na powierzchni źródła typu gaussowskiego, mamy wtedy następujące zależności:

$$A_1 A_2 = p_{01} p_{02} \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{a^2}\right)$$

$$D_{t} = p_{01} p_{02} \pi a^{2} \exp\left[-\left(\frac{Ka}{2}\sin\left(\Theta\right)\right)^{2}\right]$$

$$\sin(\Theta_{0.7}) = \frac{1.2}{Ka} = 0.19 \frac{\Lambda}{a}$$

• Wiązka o promieniu a i rozkładzie równomiernym amplitud:

$$D_{t} = p_{01}p_{02}\pi a^{2} \frac{2J_{1}(Ka \cdot \sin(\Theta))}{Ka \cdot \sin(\Theta)}$$
$$\sin(\Theta_{0.7}) = \frac{1.6}{Ka} = 0.26\frac{\Lambda}{a}$$

• Mnożnik wzdłużny

$$\Phi_1 \Phi_2 = \exp\left(\frac{-2z}{l_z}\right), \quad l_z = \frac{2}{\alpha_1 + \alpha_2}$$
$$\sin\left(\frac{\Theta_{0.7}}{2}\right) = \frac{1}{\sqrt{Kl_z}} = 0.4\sqrt{\frac{\Lambda}{l_z}}$$

Amplituda ciśnienia na częstotliwości różnicowej dana jest zależnością znaną jako formuła Westervelta:

$$P_{-} = |A_{-}| = \frac{\kappa \Omega^2 S l_z}{8\pi R_0 c_0^4 \rho_0} p_{01} p_{02} \frac{1}{\sqrt{1 + (K l_z)^2 \sin^4 \left(\frac{\Theta}{2}\right)}}$$

Przykład liczbowy:

a=7.5 cm, l_z=1 m, Ω =6.28·10³ s⁻¹, R₀=5 m, L_p=140 dB (poziom obu źródeł w.cz.) stąd

K=18.42

Mnożnik poprzeczny

sin ($\Theta_{0.7}$)=1.4/Ka=1.01 – zbyt mały wymiar poprzeczny źródła powoduje, że czynnik nie spowoduje spadku do wartości 0.7

Mnożnik wzdłużny

 $\sin(\Theta_{0.7}/2)=0.23$, $2\cdot\Theta_{0.7}=53.9^{\circ}$ – o szerokości wiązki zadecyduje mnożnik wzdłużny

Amplituda częstotliwości różnicowej na osi wiązki dla Θ =0:

 $L_{P_{-}}$ =58 dB, zatem sprawność przetwarzania jest niewielka (2 źródła 140 dB, każde wytwarza około 60 dB dla 1000 Hz w odległości 5m).

 l_z należy wyznaczyć eksperymentalnie ponieważ znane zależności opisują tłumienie wiązki w wodzie.